

Un algorithme local pour calculer le vecteur normal d'un plan discret

Jacques-Olivier Lachaud,
Xavier Provençal
Tristan Roussillon



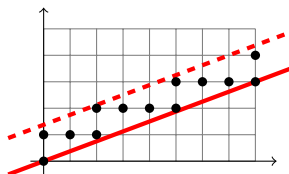
GT GeoDis, Reims Image 2014, 26 novembre 2014.

Definition (Reveillès (1991), Kovalev (1990))

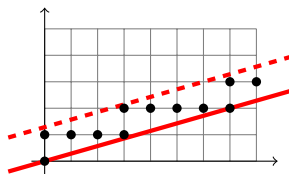
La **droite discrète arithmétique** (DSL) standard est :

$\mathcal{D}((a, b), \mu) = \{(x, y) \in \mathbb{Z}^2 \mid 0 \leq \langle (a, b), (x, y) \rangle + \mu < \|(a, b)\|_1\}$
où

- ▶ (a, b) est le **vecteur normal**,
- ▶ $-b/a$ est la **pen**te,
- ▶ μ est le **décalage**.

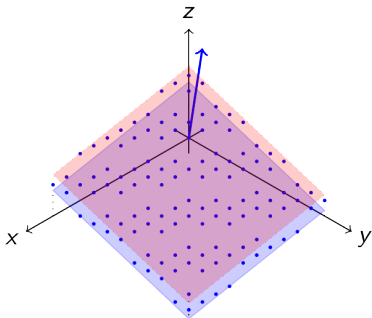


$\mathcal{D}((-3, 8), 0)$



$\mathcal{D}((-2, 7), 0)$

Plan discret arithmétique



Definition (Forchhammer 89 and Reveillès 91)

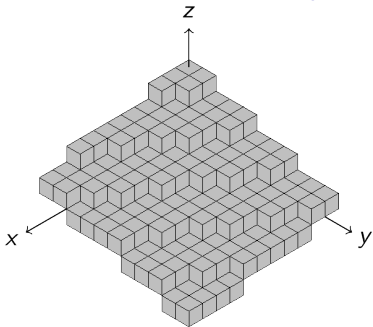
Le plan discret standard est :

$$\mathcal{P}(\mathbf{N}, \mu) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{Z}^3 \mid 0 \leq \langle \mathbf{N}, \mathbf{x} \rangle + \mu < \|\mathbf{N}\|_1\}$$

où

- ▶ \mathbf{N} est le vecteur normal,
- ▶ μ est le décalage.

Plan discret arithmétique



Definition (Forchhammer 89 and Reveillès 91)

Le plan discret standard est :

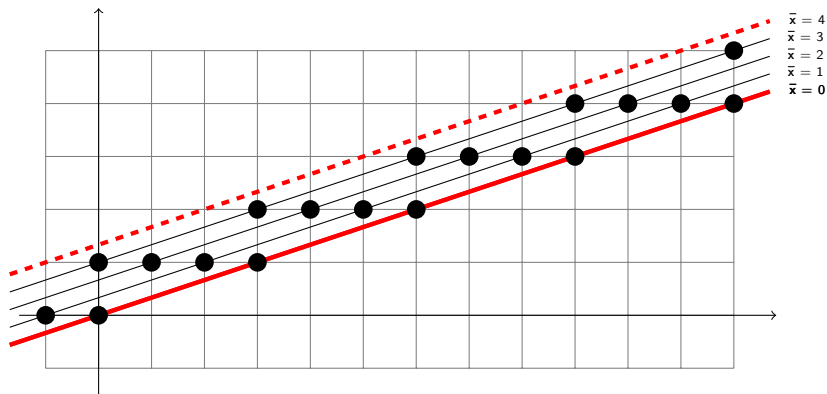
$$\mathcal{P}(\mathbf{N}, \mu) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{Z}^3 \mid 0 \leq \langle \mathbf{N}, \mathbf{x} \rangle + \mu < \|\mathbf{N}\|_1\}$$

où

- ▶ \mathbf{N} est le vecteur normal,
- ▶ μ est le décalage.

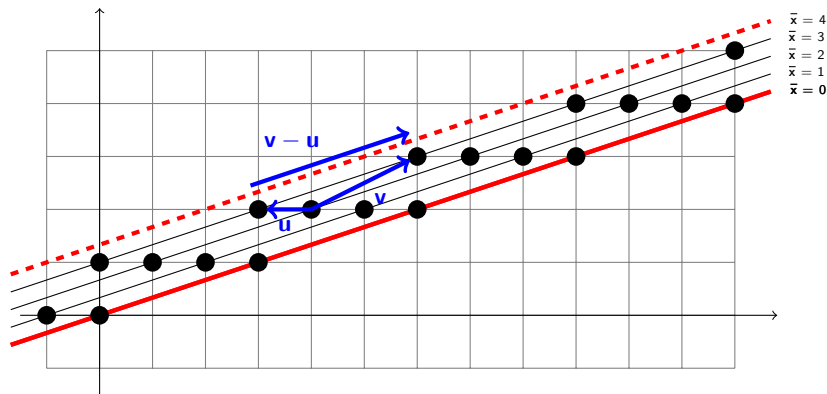
Structure d'une droite discrète

- ▶ Notation : $\bar{x} = \langle x, \mathbf{N} \rangle$ est la **hauteur** du point x ,
- ▶ $\mathcal{D}((-3, 1), 0) = \{x \in \mathbb{Z}^2 \mid 0 \leq \bar{x} < 4\}$,



Structure d'une droite discrète

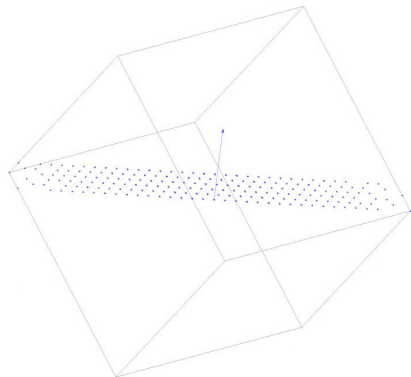
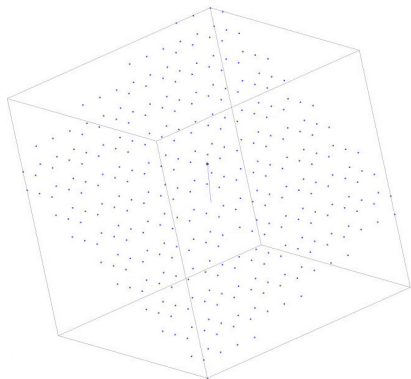
- ▶ Notation : $\bar{x} = \langle x, \mathbf{N} \rangle$ est la **hauteur** du point x ,
- ▶ $\mathcal{D}((-3, 1), 0) = \{x \in \mathbb{Z}^2 \mid 0 \leq \bar{x} < 4\}$,



- ▶ Vecteurs de Bezout : $\bar{u} = \bar{v} = 1$,
- ▶ Si $\det \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = 1$ alors $v - u$ engendre $\{x \in \mathbb{Z}^2 \mid \bar{x} = 0\}$.

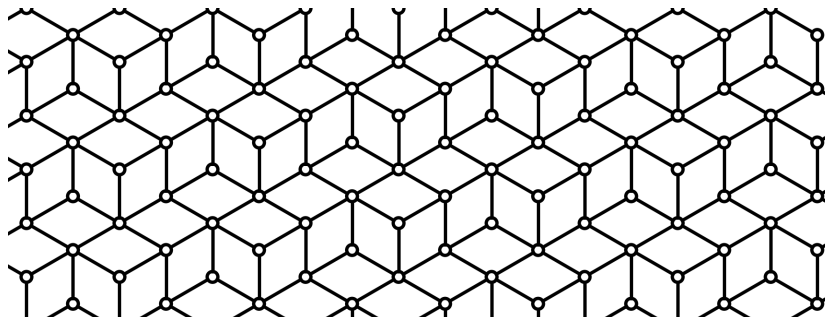
Structure d'un plan discret

$$\mathbf{N} = (1, 2, 3), \quad \mathcal{P}(N, 0) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{Z}^3 \mid 0 \leq \bar{\mathbf{x}} < \|\mathbf{N}\|_1\}$$



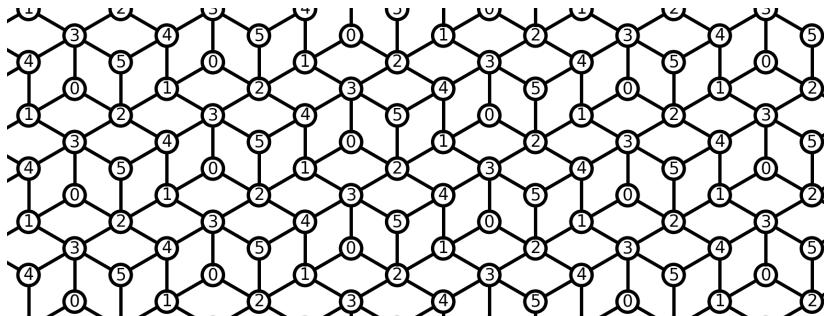
Structure d'un plan discret

$$\mathbf{N} = (1, 2, 3), \quad \mathcal{P}(N, 0) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{Z}^3 \mid 0 \leq \bar{x} < \|\mathbf{N}\|_1\}$$



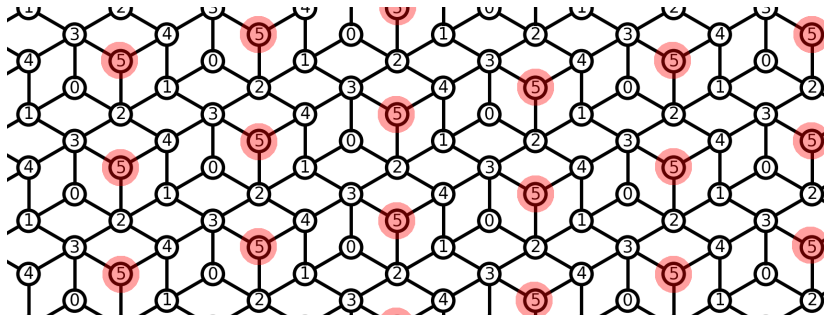
Structure d'un plan discret

$$\mathbf{N} = (1, 2, 3), \quad \mathcal{P}(N, 0) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{Z}^3 \mid 0 \leq \bar{x} < \|\mathbf{N}\|_1\}$$



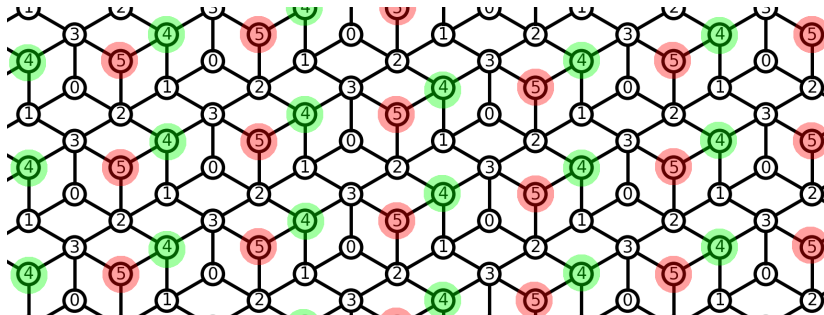
Structure d'un plan discret

$$\mathbf{N} = (1, 2, 3), \quad \mathcal{P}(\mathbf{N}, 0) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{Z}^3 \mid 0 \leq \bar{x} < \|\mathbf{N}\|_1\}$$



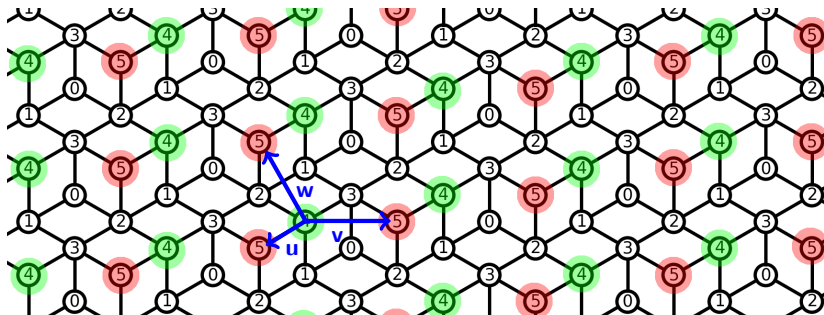
Structure d'un plan discret

$$\mathbf{N} = (1, 2, 3), \quad \mathcal{P}(\mathbf{N}, 0) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{Z}^3 \mid 0 \leq \bar{x} < \|\mathbf{N}\|_1\}$$



Structure d'un plan discret

$$\mathbf{N} = (1, 2, 3), \quad \mathcal{P}(\mathbf{N}, 0) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{Z}^3 \mid 0 \leq \bar{x} < \|\mathbf{N}\|_1\}$$



Si $\bar{\mathbf{u}} = \bar{\mathbf{v}} = \bar{\mathbf{w}} = 1$ (vecteurs de Bezout) et $\det \begin{pmatrix} \mathbf{u} \\ \mathbf{v} \\ \mathbf{w} \end{pmatrix} = 1$ alors

- ▶ $(\mathbf{v} - \mathbf{u})$ et $(\mathbf{w} - \mathbf{u})$ engendrent $\{\mathbf{x} \in \mathbb{Z}^3 \mid \bar{x} = 0\}$,
- ▶ $(\mathbf{v} - \mathbf{u}) \times (\mathbf{w} - \mathbf{u}) = \pm \mathbf{N}$

Problème principal

Étant donné un **prédicat** répondant à la question :

“Est-ce que le point entier $\mathbf{x} \in \mathcal{P}(\mathbf{N}, \mu)$?”

Calculer trois vecteurs de Bezout $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$ linéairement indépendants.

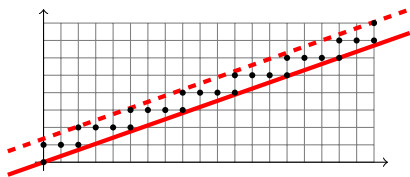
Problème principal

Étant donné un **prédicat** répondant à la question :

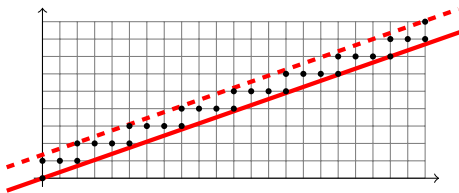
“Est-ce que que le point entier $\mathbf{x} \in \mathcal{P}(\mathbf{N}, \mu)$?”

Calculer trois vecteurs de Bezout $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$ linéairement indépendants.

- ▶ On souhaite une approche *aussi locale que possible*.
- ▶ Sachant très bien que c'est impossible...



$\mathcal{D}((-6, 17), 0)$



$\mathcal{D}((-7, 20), 0)$

Problème principal

Étant donné un **prédicat** répondant à la question :

“Est-ce que le point entier $\mathbf{x} \in \mathcal{P}(\mathbf{N}, \mu)$?”

Calculer trois vecteurs de Bezout $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$ linéairement indépendants.

- ▶ On souhaite une approche *aussi locale que possible*.
- ▶ Sachant très bien que c'est impossible...

Problème principal

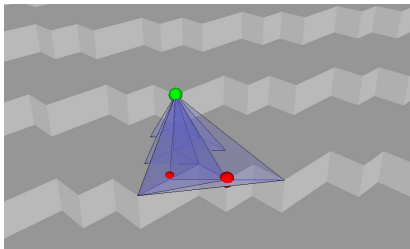
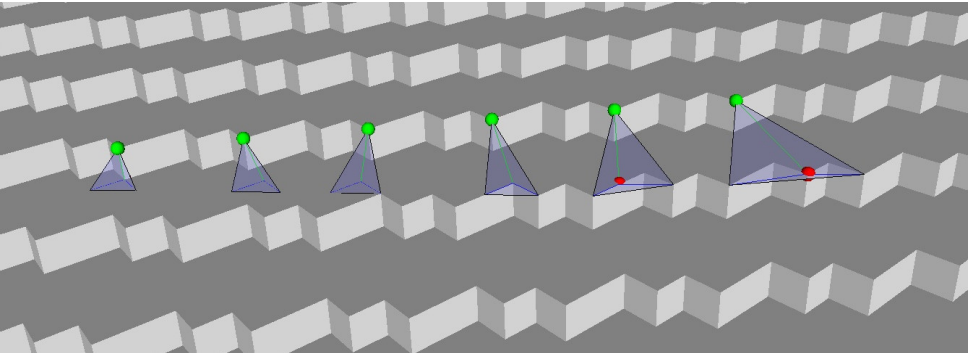
Étant donné un **prédicat** répondant à la question :

“Est-ce que le point entier $\mathbf{x} \in \mathcal{P}(\mathbf{N}, \mu)$?”

Calculer trois vecteurs de Bezout $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$ linéairement indépendants.

- ▶ On souhaite une approche *aussi locale que possible*.
- ▶ Sachant très bien que c'est impossible...
- ▶ Hypothèse :
 - ▶ $\|\mathbf{N}\|_\infty$ est borné par... disons... MAXBOUND.
 - ▶ $\mathbf{N} \in \mathbb{N}_+^3$ où $\mathbb{N}_+ = \mathbb{N} \setminus \{0\}$.
 - ▶ $\text{pgcd}(\mathbf{N}) = 1$.

L'algorithme en une image



Élément de base de l'algorithme

Entrée :

- ▶ Un prédicat P pour le plan discret $\mathcal{P}(\mathbf{N}, \mu)$,
- ▶ Un point $\mathbf{x} \in P$.

Definition (Système)

▶ Un **système** est un quadruplet $\mathcal{S} = (\mathbf{o}, \mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}) \in (\mathbb{Z}^3)^4$.

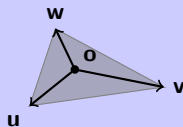
▶ Un système est dit **valide** si :

▶ $\mathbf{o}, \mathbf{o} + \mathbf{u}, \mathbf{o} + \mathbf{v}, \mathbf{o} + \mathbf{w} \in P$,

▶ $\begin{vmatrix} \mathbf{u} \\ \mathbf{v} \\ \mathbf{w} \end{vmatrix} = 1$,

▶ $\bar{\mathbf{u}}, \bar{\mathbf{v}}, \bar{\mathbf{w}} > 0$,

▶ La **normale** du système \mathcal{S} est le vecteur $\hat{\mathbf{N}}(\mathcal{S}) := (\mathbf{v} - \mathbf{u}) \times (\mathbf{w} - \mathbf{u})$



- ▶ Initialisation : $\mathcal{S} = (\mathbf{o}, \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$. Il faut pour cela trouver un "coin" \mathbf{o} où se positionner pour commencer.
- ▶ Sortie : \mathcal{S} est valide tel que $\bar{\mathbf{u}} = \bar{\mathbf{v}} = \bar{\mathbf{w}} = 1$.

Élément de base de l'algorithme

Entrée :

- ▶ Un prédicat P pour le plan discret $\mathcal{P}(\mathbf{N}, \mu)$,
- ▶ Un point $\mathbf{x} \in P$.

Definition (Système)

▶ Un **système** est un quadruplet $\mathcal{G} = (\mathbf{o}, \mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}) \in (\mathbb{Z}^3)^4$.

▶ Un système est dit **valide** si :

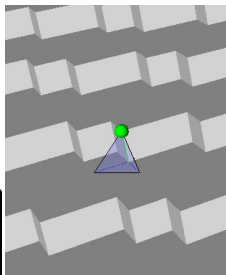
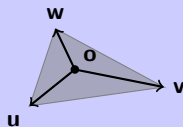
▶ $\mathbf{o}, \mathbf{o} + \mathbf{u}, \mathbf{o} + \mathbf{v}, \mathbf{o} + \mathbf{w} \in P$,

▶ $\begin{vmatrix} \mathbf{u} \\ \mathbf{v} \\ \mathbf{w} \end{vmatrix} = 1$,

▶ $\bar{\mathbf{u}}, \bar{\mathbf{v}}, \bar{\mathbf{w}} > 0$,

▶ La **normale** du système \mathcal{G} est le vecteur

$$\hat{\mathbf{N}}(\mathcal{G}) := (\mathbf{v} - \mathbf{u}) \times (\mathbf{w} - \mathbf{u})$$



- ▶ Initialisation : $\mathcal{G} = (\mathbf{o}, \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$. Il faut pour cela trouver un "coin" \mathbf{o} où se positionner pour commencer.
- ▶ Sortie : \mathcal{G} est valide tel que $\bar{\mathbf{u}} = \bar{\mathbf{v}} = \bar{\mathbf{w}} = 1$.

Élément de base de l'algorithme

Entrée :

- ▶ Un prédicat P pour le plan discret $\mathcal{P}(\mathbf{N}, \mu)$,
- ▶ Un point $\mathbf{x} \in P$.

Definition (Système)

▶ Un **système** est un quadruplet $\mathcal{G} = (\mathbf{o}, \mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}) \in (\mathbb{Z}^3)^4$.

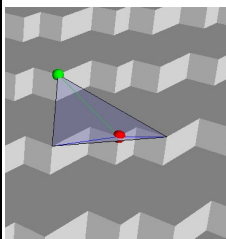
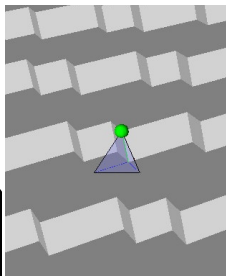
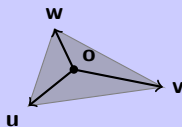
▶ Un système est dit **valide** si :

▶ $\mathbf{o}, \mathbf{o} + \mathbf{u}, \mathbf{o} + \mathbf{v}, \mathbf{o} + \mathbf{w} \in P$,

▶ $\begin{vmatrix} \mathbf{u} \\ \mathbf{v} \\ \mathbf{w} \end{vmatrix} = 1$,

▶ $\bar{\mathbf{u}}, \bar{\mathbf{v}}, \bar{\mathbf{w}} > 0$,

▶ La **normale** du système \mathcal{G} est le vecteur $\hat{\mathbf{N}}(\mathcal{G}) := (\mathbf{v} - \mathbf{u}) \times (\mathbf{w} - \mathbf{u})$



- ▶ Initialisation : $\mathcal{G} = (\mathbf{o}, \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$. Il faut pour cela trouver un "coin" \mathbf{o} où se positionner pour commencer.
- ▶ Sortie : \mathcal{G} est valide tel que $\bar{\mathbf{u}} = \bar{\mathbf{v}} = \bar{\mathbf{w}} = 1$.

Definition

Une **opération** est une fonction $\lambda : (\mathbb{Z}^3)^4 \rightarrow (\mathbb{Z}^3)^4$ telle qu'étant donné $(\mathbf{o}', \mathbf{u}', \mathbf{v}', \mathbf{w}') = \lambda((\mathbf{o}, \mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}))$, il existe une matrice M_λ satisfaisant :

$$\begin{bmatrix} \mathbf{u}' \\ \mathbf{v}' \\ \mathbf{w}' \end{bmatrix} = M_\lambda \begin{bmatrix} \mathbf{u} \\ \mathbf{v} \\ \mathbf{w} \end{bmatrix}$$

Definition

Une opération λ est **valide sur** un système valide $\mathfrak{S} = (\mathbf{o}, \mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w})$ si

- ▶ $(\mathbf{o}', \mathbf{u}', \mathbf{v}', \mathbf{w}') = \lambda(\mathfrak{S})$ est un système valide,
- ▶ $\bar{\mathbf{o}}' > \bar{\mathbf{o}}$,

Definition

Une **opération** est une fonction $\lambda : (\mathbb{Z}^3)^4 \rightarrow (\mathbb{Z}^3)^4$ telle qu'étant donné $(\mathbf{o}', \mathbf{u}', \mathbf{v}', \mathbf{w}') = \lambda((\mathbf{o}, \mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}))$, il existe une matrice M_λ satisfaisant :

$$\begin{bmatrix} \mathbf{u}' \\ \mathbf{v}' \\ \mathbf{w}' \end{bmatrix} = M_\lambda \begin{bmatrix} \mathbf{u} \\ \mathbf{v} \\ \mathbf{w} \end{bmatrix}$$

Definition

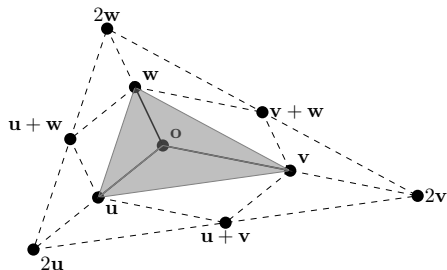
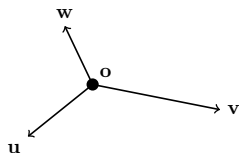
Une opération λ est **valide sur** un système valide $\mathfrak{S} = (\mathbf{o}, \mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w})$ si

- ▶ $(\mathbf{o}', \mathbf{u}', \mathbf{v}', \mathbf{w}') = \lambda(\mathfrak{S})$ est un système valide,
- ▶ $\bar{\mathbf{o}}' > \bar{\mathbf{o}}$,

La terminaison de l'algorithme est triviale car $\bar{\mathbf{o}}$ croît à chaque itération et $\mathbf{o} \in P$ implique $0 \leq \bar{\mathbf{o}} + \mu < \|\mathbf{N}\|_1$.

Opérations locale

Ne considèrent que les 6 points $2\mathbf{u}$, $2\mathbf{v}$, $2\mathbf{w}$, $\mathbf{u} + \mathbf{v}$, $\mathbf{u} + \mathbf{w}$, $\mathbf{v} + \mathbf{w}$.

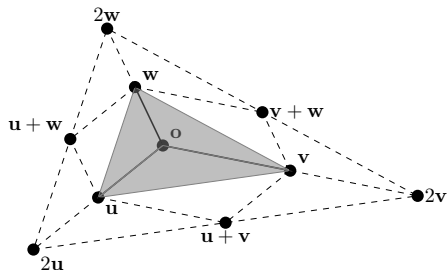
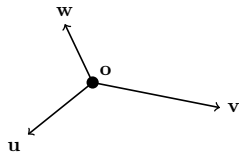


(abus de notation : $2\mathbf{u} \longrightarrow \mathbf{o} + 2\mathbf{u}$)

Toutes les opérations sont exprimées par rapport à une permutation σ des vecteurs \mathbf{u} , \mathbf{v} , \mathbf{w} .

Opérations locale

Ne considèrent que les 6 points $2\mathbf{u}$, $2\mathbf{v}$, $2\mathbf{w}$, $\mathbf{u} + \mathbf{v}$, $\mathbf{u} + \mathbf{w}$, $\mathbf{v} + \mathbf{w}$.



(abus de notation : $2\mathbf{u} \longrightarrow \mathbf{o} + 2\mathbf{u}$)

Toutes les opérations sont exprimées par rapport à une permutation σ des vecteurs \mathbf{u} , \mathbf{v} , \mathbf{w} .

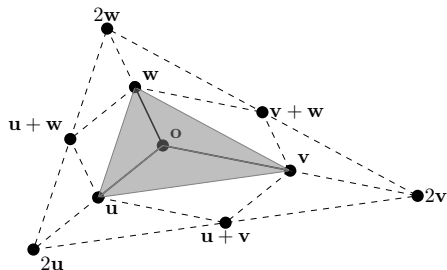
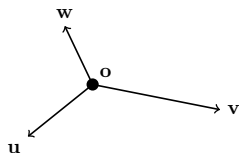
Lemme

Étant donné $\mathbf{o} \in P$ et deux vecteurs \mathbf{x} , \mathbf{y} tel que $\bar{x} > 0$ et $\bar{y} > 0$,

$$\mathbf{o} + \mathbf{x} \in P \text{ et } \mathbf{o} + \mathbf{y} \notin P \implies$$

Opérations locale

Ne considèrent que les 6 points $2\mathbf{u}$, $2\mathbf{v}$, $2\mathbf{w}$, $\mathbf{u} + \mathbf{v}$, $\mathbf{u} + \mathbf{w}$, $\mathbf{v} + \mathbf{w}$.



(abus de notation : $2\mathbf{u} \longrightarrow \mathbf{o} + 2\mathbf{u}$)

Toutes les opérations sont exprimées par rapport à une permutation σ des vecteurs \mathbf{u} , \mathbf{v} , \mathbf{w} .

Lemme

Étant donné $\mathbf{o} \in P$ et deux vecteurs \mathbf{x} , \mathbf{y} tel que $\bar{x} > 0$ et $\bar{y} > 0$,

$$\mathbf{o} + \mathbf{x} \in P \text{ et } \mathbf{o} + \mathbf{y} \notin P \implies \bar{x} < \bar{y}$$

Translation

- ▶ Préconditions pour T_{Id} :
 - ▶ $\{\mathbf{o} + 2\mathbf{u}, \mathbf{o} + \mathbf{u} + \mathbf{v}, \mathbf{o} + \mathbf{u} + \mathbf{w}\} \in P$.
- ▶ Opération T_{Id} :

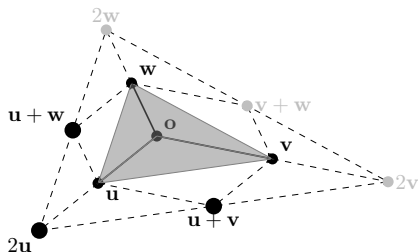
$$\mathbf{o}' = \mathbf{o} + \mathbf{u}$$

$$\mathbf{u}' = \mathbf{u}$$

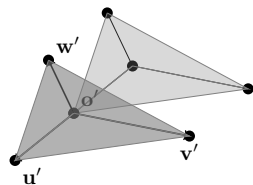
$$\mathbf{v}' = \mathbf{v}$$

$$\mathbf{w}' = \mathbf{w}$$

$$M_{T_{Id}} := Id$$



$\xrightarrow{T_{Id}}$



Lemme

T_σ est valide sur un système satisfaisant ses préconditions.

- ▶ Préconditions pour B_{Id} :
 - ▶ $\{\mathbf{o} + 2\mathbf{u}, \mathbf{o} + \mathbf{u} + \mathbf{v}\} \in P$
 - ▶ $\{\mathbf{o} + \mathbf{u} + \mathbf{w}\} \notin P$.
- ▶ Opération B_{Id} :

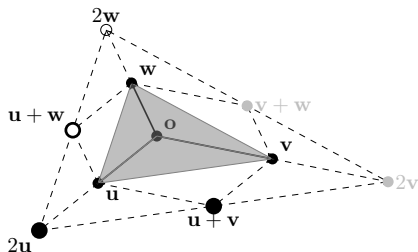
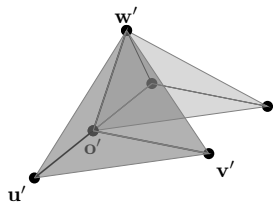
$$\mathbf{o}' = \mathbf{o} + \mathbf{u}$$

$$\mathbf{u}' = \mathbf{u}$$

$$\mathbf{v}' = \mathbf{v}$$

$$\mathbf{w}' = \mathbf{w} - \mathbf{u}$$

$$M_{B_{\text{Id}}} := \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$


 $\xrightarrow{B_{\text{Id}}}$


Lemme

B_{σ} est valide sur un système satisfaisant ses préconditions.

Fully subtractive

- ▶ Préconditions pour F_{Id} :
 - ▶ $\{\mathbf{o} + 2\mathbf{u}\} \in P$,
 - ▶ $\{\mathbf{o} + \mathbf{u} + \mathbf{v}, \mathbf{o} + \mathbf{u} + \mathbf{w}\} \notin P$.
- ▶ Opération F_{Id} :

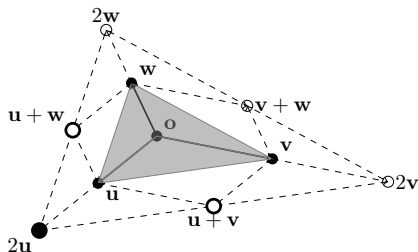
$$\mathbf{o}' = \mathbf{o} + \mathbf{u}$$

$$\mathbf{u}' = \mathbf{u}$$

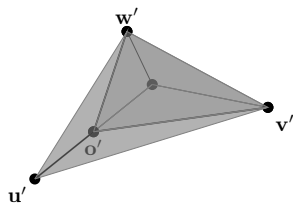
$$\mathbf{v}' = \mathbf{v} - \mathbf{u}$$

$$\mathbf{w}' = \mathbf{w} - \mathbf{u}$$

$$M_{F_{\text{Id}}} := \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$



$F_{\text{Id}} \rightarrow$

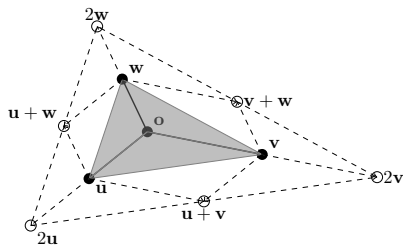


Lemme

F_{σ} est valide sur un système satisfaisant ses préconditions.

Opérations généralisées

- ▶ Les opérations généralisées ne sont donc considérées que dans le cas où $\mathbf{o} + 2\mathbf{u}$, $\mathbf{o} + 2\mathbf{v}$, $\mathbf{o} + 2\mathbf{w}$, $\mathbf{o} + \mathbf{u} + \mathbf{v}$, $\mathbf{o} + \mathbf{u} + \mathbf{w}$, $\mathbf{o} + \mathbf{v} + \mathbf{w}$ sont tous à l'extérieur de P .



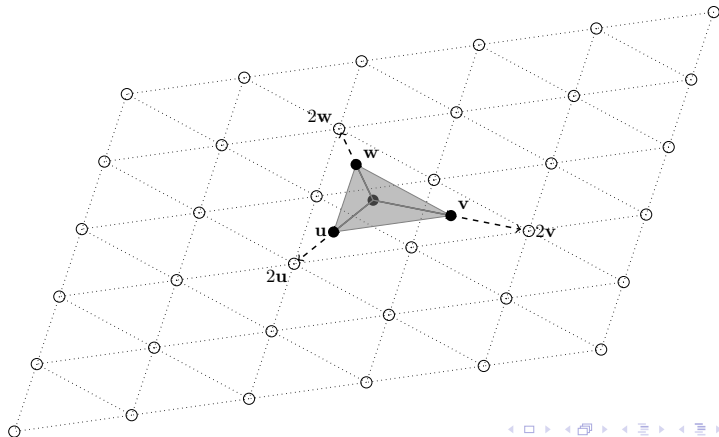
Lattice au-dessus du tétraèdre

Definition

▶ $\mathbb{L} = \{\mathbf{o} + 2\mathbf{u} + \alpha(\mathbf{u} - \mathbf{v}) + \beta(\mathbf{u} - \mathbf{w}) \mid \alpha, \beta \in \mathbb{Z}\}$

▶ Système de coordonnées, :

$$\begin{aligned} \mathbb{L}_{\mathbf{u}} : \quad \mathbb{Z}^2 &\rightarrow \mathbb{Z}^3 \\ (\alpha, \beta) &\mapsto \mathbf{o} + 2\mathbf{u} + \alpha(\mathbf{u} - \mathbf{v}) + \beta(\mathbf{u} - \mathbf{w}) \end{aligned}$$



Lattice au-dessus du tétraèdre

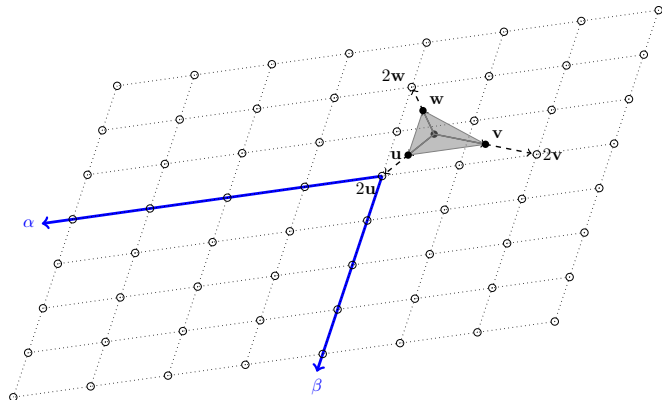
Definition

► $\mathbb{L} = \{\mathbf{o} + 2\mathbf{u} + \alpha(\mathbf{u} - \mathbf{v}) + \beta(\mathbf{u} - \mathbf{w}) \mid \alpha, \beta \in \mathbb{Z}\}$

► Système de coordonnées, :

$$\mathbb{L}_{\mathbf{u}} : \mathbb{Z}^2 \rightarrow \mathbb{Z}^3$$

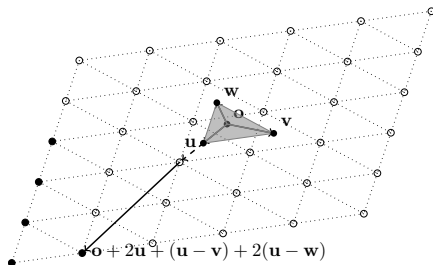
$$(\alpha, \beta) \mapsto \mathbf{o} + 2\mathbf{u} + \alpha(\mathbf{u} - \mathbf{v}) + \beta(\mathbf{u} - \mathbf{w})$$



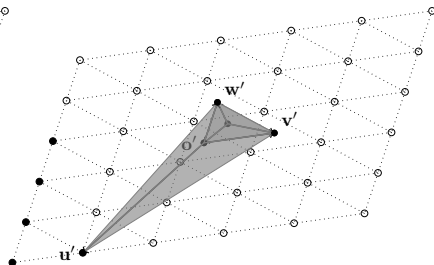
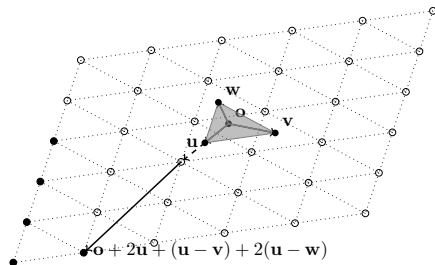
Fully subtractive généralisé

Opération définie pour une paire $\alpha, \beta \in \mathbb{N}_+$ tels que $\alpha + \beta \geq 1$.

- ▶ Préconditions pour $F_{\text{Id}}^{\alpha, \beta}$:
 - ▶ Aucune opération locale n'est valide.
 - ▶ $\mathbb{L}_{\text{Id}}(\alpha, \beta) \in P$,
 - ▶ $\mathbb{L}_{\text{Id}}(\alpha - 1, \beta) \notin P$ et $\mathbb{L}_{\text{Id}}(\alpha, \beta - 1) \notin P$.



Fully subtractive généralisé



► Opération $F_{Id}^{\alpha, \beta}$:

$$o' = o + u$$

$$u' = u + \alpha(u - v) + \beta(u - w)$$

$$v' = v - u$$

$$w' = w - u$$

$$M_{F_{Id}^{\alpha, \beta}} := \begin{bmatrix} 1 + \alpha + \beta & -\alpha & -\beta \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

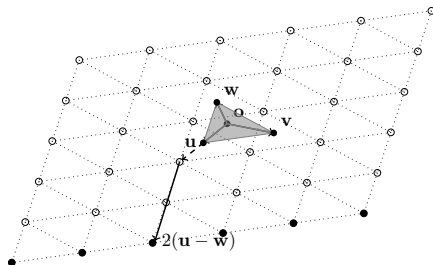
Lemme

$F_{\sigma}^{\alpha, \beta}$ est valide sur un système satisfaisant ses préconditions.

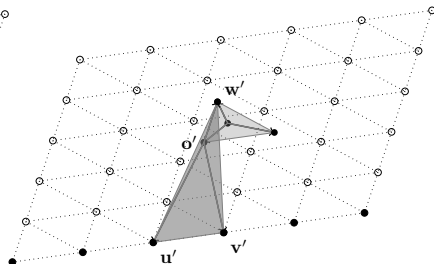
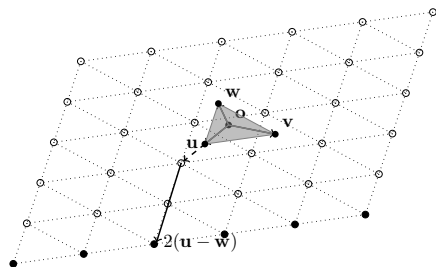
Brun généralisé

Opération définie pour un entier $\beta \geq 1$.

- ▶ Préconditions pour B_{Id}^β :
 - ▶ Aucune opération locale n'est valide.
 - ▶ Aucune opération $F_\sigma^{\alpha,\beta}$ n'est valide.
 - ▶ $\mathbb{L}_\sigma(0, \beta), \mathbb{L}_\sigma(-1, \beta) \in P$,



Brun généralisé



► Opération B_{Id}^β :

$$\mathbf{o}' = \mathbf{o} + \mathbf{u}$$

$$\mathbf{u}' = \mathbf{u} + \beta(\mathbf{u} - \mathbf{w})$$

$$\mathbf{v}' = \mathbf{v} + \beta(\mathbf{u} - \mathbf{w})$$

$$\mathbf{w}' = \mathbf{w} - \mathbf{u}$$

$$M_{B_{\text{Id}}^\beta} := \begin{bmatrix} 1 + \beta & 0 & -\beta \\ \beta & 1 & -\beta \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

Lemme

B_σ^β est valide sur un système satisfaisant ses préconditions.

L'algorithme

Entrées : Un prédicat P pour $\mathcal{P}(\mathbf{N}, \mu)$ et un point \mathbf{o} tel que $P(\mathbf{o}), P(\mathbf{o} + e_1), P(\mathbf{o} + e_2), P(\mathbf{o} + e_3)$;

$\mathcal{G} \leftarrow (e_1, e_2, e_3, \mathbf{o})$;

arreter \leftarrow Faux ;

tant que non arreter faire

si *il existe une opération valide* λ **alors**

$\mathcal{G} \leftarrow \lambda(\mathcal{G})$;

sinon

arreter \leftarrow Vrai;

retourner \mathcal{G} ;

- ▶ L'algorithme termine car $\bar{\mathbf{o}}$ est un entier borné qui augmente à chaque itération.
- ▶ Quand il termine, on a $\bar{\mathbf{u}} = \bar{\mathbf{v}} = \bar{\mathbf{w}}$.

Theorem

Soit \mathcal{G} un système valide tel que $\bar{\mathbf{u}} = \bar{\mathbf{v}} = \bar{\mathbf{w}}$, alors $\bar{\mathbf{u}} = 1$ et $\hat{\mathbf{N}}(\mathcal{G}) = \mathbf{N}$.

Preuve : soit $M = \begin{bmatrix} \mathbf{u} \\ \mathbf{v} \\ \mathbf{w} \end{bmatrix}$ et $\mathbf{1} = e_1 + e_2 + e_3$.

- ▶ On pose $k = \bar{\mathbf{u}} = \bar{\mathbf{v}} = \bar{\mathbf{w}}$,

$$M\mathbf{N} = k\mathbf{1} \implies \mathbf{N} = kM^{-1}\mathbf{1}.$$

On a bien, $k = 1$.

- ▶ À chaque étape de l'algorithme on a :

$$\langle \hat{\mathbf{N}}(\mathcal{G}), \mathbf{u} \rangle = \langle \hat{\mathbf{N}}(\mathcal{G}), \mathbf{v} \rangle = \langle \hat{\mathbf{N}}(\mathcal{G}), \mathbf{w} \rangle = 1$$

Et donc, $\bar{\mathbf{u}} = \bar{\mathbf{v}} = \bar{\mathbf{w}} = 1$ implique $M\mathbf{N} = M\hat{\mathbf{N}}(\mathcal{G})$.

Exemples

▶ $\mathbf{N} = (6, 8, 11)$,

▶ Opérations :

▶ T_{uvw} ,

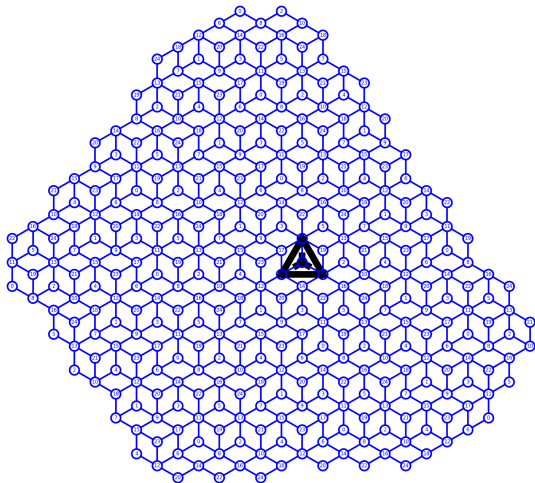
▶ T_{uvw} ,

▶ F_{uvw} ,

▶ F_{vuw} ,

▶ F_{vuw} ,

▶ F_{wuv} ,



Exemples

▶ $\mathbf{N} = (6, 8, 11)$,

▶ Opérations :

▶ T_{uvw} ,

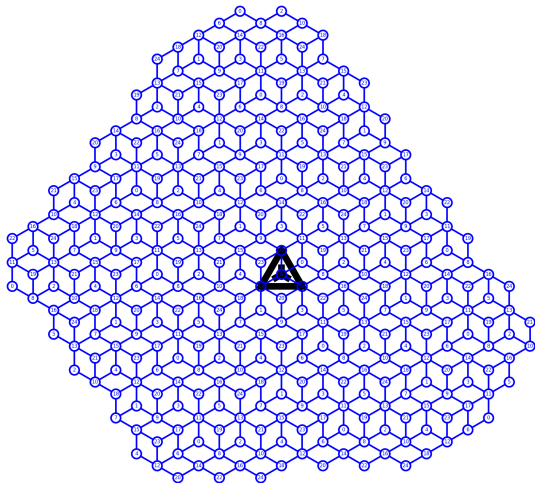
▶ T_{uvw} ,

▶ F_{uvw} ,

▶ F_{vuw} ,

▶ F_{vuw} ,

▶ F_{wuv} ,



Exemples

▶ $\mathbf{N} = (6, 8, 11)$,

▶ Opérations :

▶ T_{uvw} ,

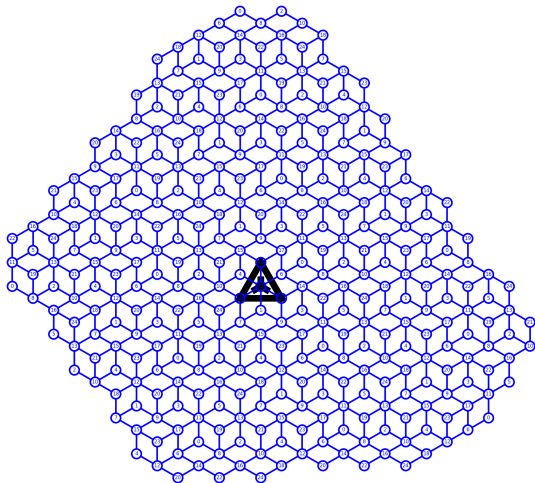
▶ T_{uvw} ,

▶ F_{uvw} ,

▶ F_{vuw} ,

▶ F_{vuw} ,

▶ F_{wuv} ,



Exemples

▶ $\mathbf{N} = (6, 8, 11)$,

▶ Opérations :

▶ T_{uvw} ,

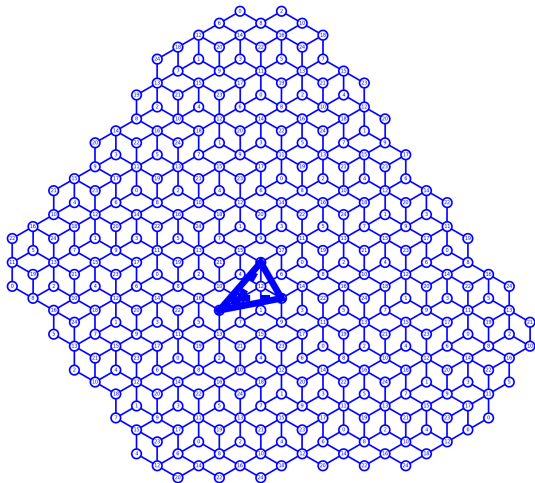
▶ T_{uvw} ,

▶ F_{uvw} ,

▶ F_{vuw} ,

▶ F_{vuw} ,

▶ F_{wuv} ,



Exemples

▶ $\mathbf{N} = (6, 8, 11)$,

▶ Opérations :

▶ T_{uvw} ,

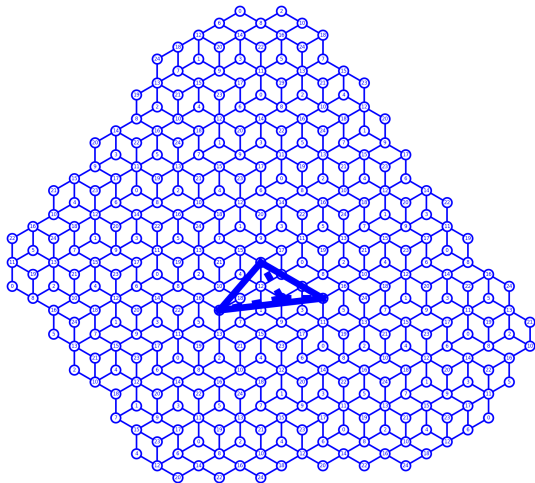
▶ T_{uvw} ,

▶ F_{uvw} ,

▶ F_{vuw} ,

▶ F_{vuw} ,

▶ F_{wuv} ,



Exemples

▶ $\mathbf{N} = (6, 8, 11)$,

▶ Opérations :

▶ T_{uvw} ,

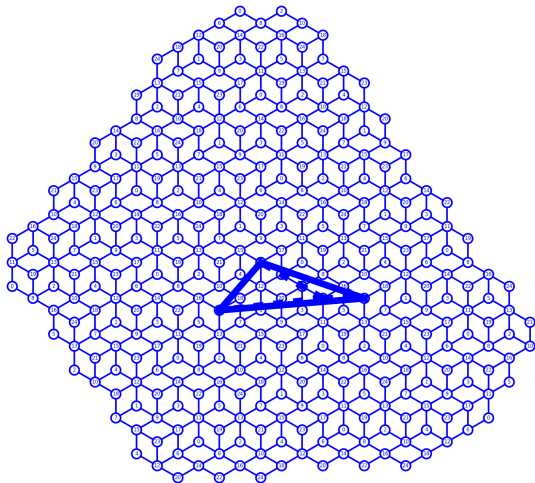
▶ T_{uvw} ,

▶ F_{uvw} ,

▶ F_{vuw} ,

▶ F_{vuw} ,

▶ F_{wuv} ,



Exemples

▶ $\mathbf{N} = (6, 8, 11)$,

▶ Opérations :

▶ T_{uvw} ,

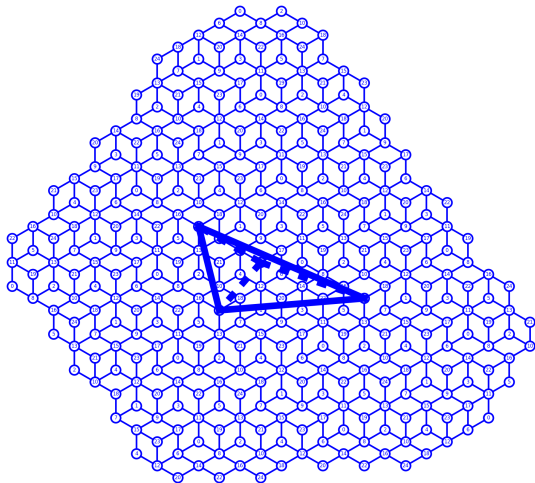
▶ T_{uvw} ,

▶ F_{uvw} ,

▶ F_{vuw} ,

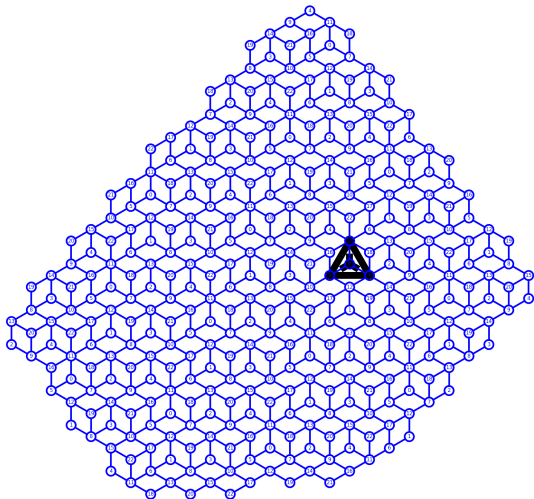
▶ F_{vuw} ,

▶ F_{wuv} ,



Exemples

- ▶ $\mathbf{N} = (5, 7, 11)$,
- ▶ Opérations :
 - ▶ T_{uvw} ,
 - ▶ T_{uvw} ,
 - ▶ B_{uvw} ,
 - ▶ $F_{uvw}^{2,0}$,
 - ▶ B_{wuv} ,



Exemples

▶ $\mathbf{N} = (5, 7, 11)$,

▶ Opérations :

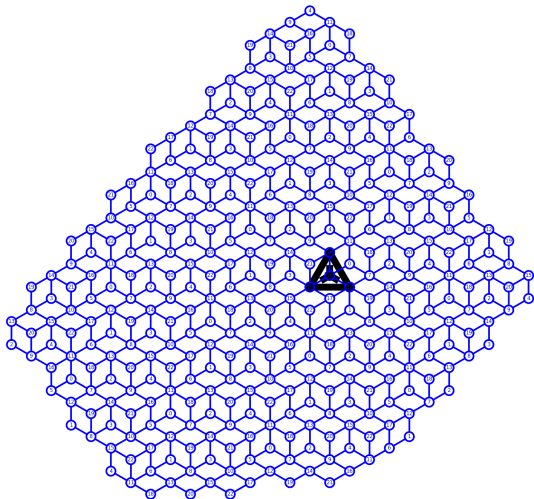
▶ T_{uvw} ,

▶ T_{uvw} ,

▶ B_{uvw} ,

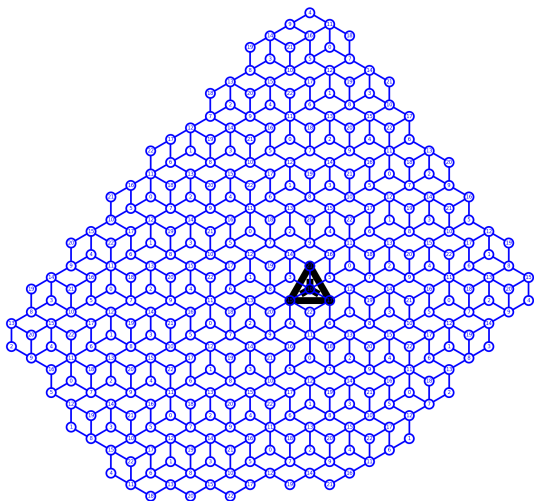
▶ $F_{uvw}^{2,0}$,

▶ B_{wuv} ,



Exemples

- ▶ $\mathbf{N} = (5, 7, 11)$,
- ▶ Opérations :
 - ▶ T_{uvw} ,
 - ▶ T_{uvw} ,
 - ▶ B_{uvw} ,
 - ▶ $F_{uvw}^{2,0}$,
 - ▶ B_{wuv} ,



Exemples

▶ $\mathbf{N} = (5, 7, 11)$,

▶ Opérations :

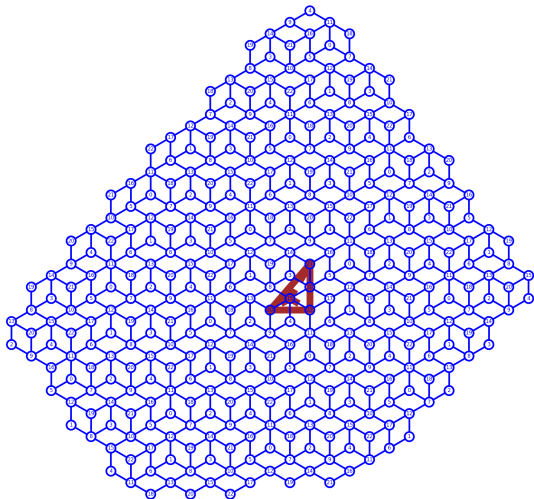
▶ T_{uvw} ,

▶ T_{uvw} ,

▶ B_{uvw} ,

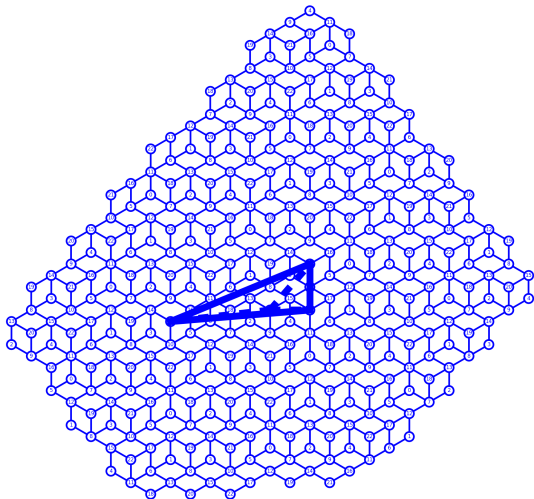
▶ $F_{uvw}^{2,0}$,

▶ B_{wuv} ,



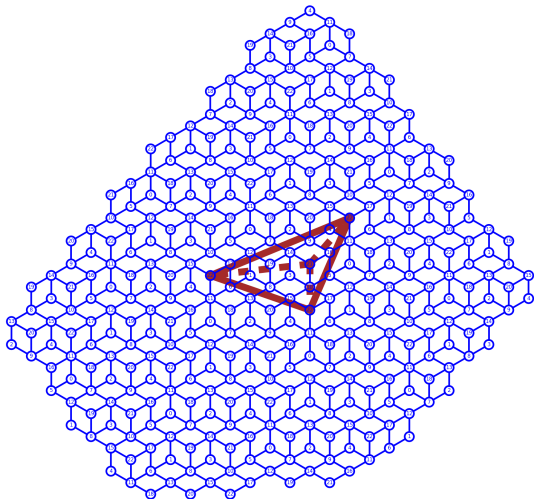
Exemples

- ▶ $\mathbf{N} = (5, 7, 11)$,
- ▶ Opérations :
 - ▶ T_{uvw} ,
 - ▶ T_{uvw} ,
 - ▶ B_{uvw} ,
 - ▶ $F_{uvw}^{2,0}$,
 - ▶ B_{wuv} ,

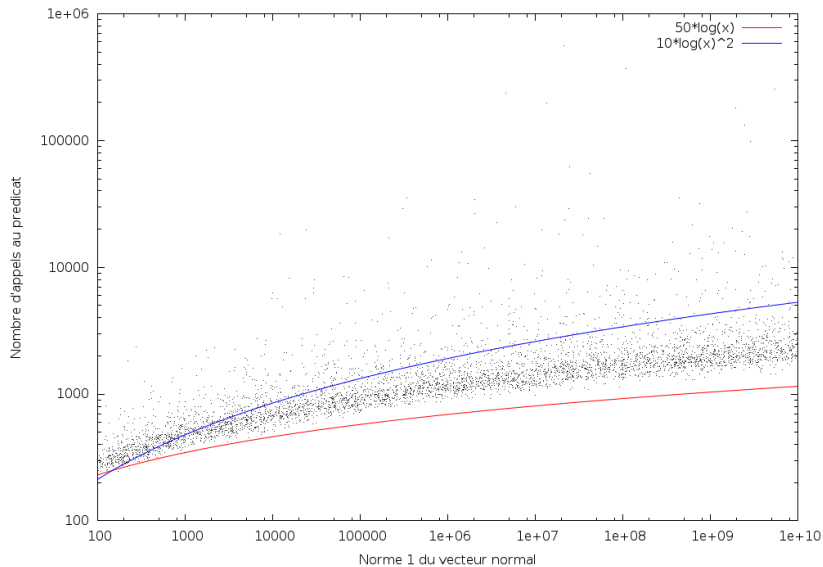


Exemples

- ▶ $\mathbf{N} = (5, 7, 11)$,
- ▶ Opérations :
 - ▶ T_{uvw} ,
 - ▶ T_{uvw} ,
 - ▶ B_{uvw} ,
 - ▶ $F_{uvw}^{2,0}$,
 - ▶ B_{wuv} ,



Nombre de points testés



Questions ? Commentaires ?